青岛科技大学 2014 年教师系列专业技术职务评审一览表

单位（学院）：自动化学院　　姓名：张涛
联系电话：13705324508

一、基本情况

单位	自动化与电子工程学院	姓名	张涛	出生年月	1981.01	现专业技术职务及时间		申请职务	副教授
		曾用名	无					晋升方式	自然晋升

学习经历	学历	学习形式	学历取得方式	起止时间	学校	学位及取得时间	所学专业
	大学	全日制	正规高等院校	98.09-02.07	青岛科技大学	学士 2002	自动化
	研究生	全日制	正规高等院校	03.09-06.07	青岛科技大学	硕士 2006	控制理论与控制工程
	研究生	全日制	正规高等院校	06.09-09.10	东南大学	博士 2009	控制理论与控制工程

现从事专业及代码	控制理论与控制工程 081101	教师资格证取得时间及任教学科	2010.06 自动化	岗前培训合格证取得时间	2011.10
职称外语	年　月　语种：英语 类别/等级：　成绩：免试	计算机应用能力	科目：XXX　成绩：免试 科目：XXX　成绩：免试	科目：XXX　成绩：免试 科目：XXX　成绩：免试	

综合奖励	时　间	批准机关/单位	称号(限填三项)	备注
	2010-2011 年度	青岛科技大学	校级先进工作者	
	2012-2013 年度	青岛科技大学	校级先进工作者	

课堂教学总工作量		教学科研总分		审核人	

材料审核结果：　我学科组审核了原件，检索了提交业绩材料，并向职能部门核准，对信息的准确性承担责任。
负责人签字：　　单位（公章）　　年　月　日

专家委员会民主评议推荐意见（德、能、绩、勤、廉）

单位（公章）　　评议组负责人签字：　　年　月　日

学校评审委员会评审（推荐）结果：

（公章）　　年　月　日

二、教学工作情况

1. 任现职以来教学论文情况（限填 3 篇）

题　目	刊名、刊号、年、卷、期、页/书名、书号、出版社	位次/总人数	级别（收录）/引用	计分	审核签字
三菱 PLC 中顺控指令的应用与仿真	青岛科技大学学报 ISSN：1671-8372 2013,29(6)25-26	1/3	C	30	
自动控制原理教学中交互性工具的探讨	青岛科技大学学报 ISSN：1671-8372 2013,29(6)108-110	3/3	C	5	
自动化专业英语教学改革探索与思考	教育教学论坛 ISSN1674-9324,2013,11,53-54	2/3	C	15	

2. 任现职以来教学立项情况（限填 3 项）

时间	批准机关	名称	等级	位次/总人数	计分	审核签字
2014	青岛科技大学	基于互联网的自动控制原理课程改革	青年	1/4		

3. 任现职以来教学获奖情况（限填 3 项）

时间	批准机关	名称	等级	位次/总人数	计分	审核签字
2014	教育部	“西门子杯”工业自动化挑战赛	二等	1		
2012.7	青岛科技大学	本科毕业设计校级优秀论文		1	60	
2012	青岛科技大学	电气工程及其自动化专业优秀教学团队		18/22		

4. 任现职以来完成课堂教学任务

学期	讲授课程名称或其他教学任务	授课对象	计划学时	工作量	审核签字
2009/2010-1	过程控制综合实验	自化 06.1			
2009/2010-2	可编程控制技术	机自 071-8	32	54.4	
2009/2010-2	可编程控制技术	机自 09A-C	32	48	
2009/2010-2	本科毕业设计	6 人			
2009/2010-2	生产实习	自化 06.1			
2010/2011-1	自动控制原理	热能 081-3	48	83.52	
2010/2011-1	可编程控制技术	机自 0621-30	32	41.6	
2010/2011-1	自动化专业英语	自化 085-6，自化 10A-B	48	72	
2010/2011-1	认识实习	自化 071			
2010/2011-1	过程控制综合实验	自化 071			
2010/2011-2	可编程控制技术	机自 081-3 机自 08C	32	48	
2010/2011-2	认识实习	自化 082 自化 10B			
2010/2011-2	本科毕业设计	5 人			
2011/2012-1	集散控制系统	自化 10AB	32	50.24	
2011/2012-1	自动化专业英语	自化 094-6	48	62.4	
2011/2012-1	可编程控制技术	机自 0826-27	48	54.4	
2011/2012-1	生产实习	自化 082 自化 10B			
2011/2012-1	过程控制综合实验	自化 082			
2011/2012-2	可编程控制技术	机自 091-3 成型 09C	32	48	
2011/2012-2	毕业设计	本科 8 人专科 3 人			
2011/2012-2	认识实习	自化 092			
2012/2013-1	自动控制原理	电气 091-2 测控 094	90	150	
2012/2013-1	可编程控制技术	自化 0921-22	32	32	
2012/2013-1	生产实习	自化 092			
2012/2013-1	过程控制综合实验	自化 092			
2012/2013-2	可编程控制技术	机自 10F	32	32	
2012/2013-2	毕业设计	5 人			
2013/2014-1	课程设计	自化 101			
2013/2014-2	自动控制原理	自化 1121-22	64	80	

课堂教学效果	本专科课堂教学： 审核人签字： 教务处审核（章）	研究生课堂教学： 审核人签字： 研究生处审核（章）

单位（学院）：自动化与电子工程学院　　姓名：张涛　　联系电话：13705324508

三、科研工作情况

1. 任现职以来的论文、论著、作品等(不超过 8 篇，前 3 项代表本人最高学术水平)

序号	题　目	刊名、刊号、年、卷、期、页/书名、书号、出版社	位次/总人数	级别（收录）/引用	计分	重合率
1	论文《动态场景中运动目标快速检测算法》	北京工业大学学报 2012.38(12)，1804-1808	1/3	EI	120	
2	论文《Particle Filter Tracking in Low Frame Rate Video》	30th CCC2011 ISBN：978-988-17255-9-2 2011,3254-3259	1/3	EI	120	
3	论文《Target tracking based on particle filter algorithm with multiple cues fusion》	26th CCDC2014 ISBN：978-1-4799-3707-3. 2014，1660 - 1665	1/2	EI 待检	70	
4	论文《低速率视频中改进的粒子滤波跟踪算法》	33th CCC2014 ISBN：978-988-15638-4-2 2104,4936-4941	1/3	EI 待检	60	
5	论文《Improved Particle Filter for Object Tracking》	CCDC2011 ISBN：978-1-4244-8736-3 2011，3586-3590	1/2	EI	140	
6	论文《基于多特征信息自适应融合的视频目标跟踪算法》	系统科学与数学 ISSN：1000-0577 2010(30),761-767	1/2	B	70	
7	论文《基于色彩相关直方图和粒子滤波的目标跟踪》	东南大学学报 ISSN:1001-0505.2011.S1.000 2011.41(S1),134-138	1/3	EI	120	
8	论文《Target tracking with particle filter based on multiple cues fusion》	29th CCC2010 ISBN：978-7-89463-104-6 2010，1，2962-2967	1/3	EI	120	

论文论著总分：

审核人（签字）：

2. 任现职以来承担科研项目情况（不超过 5 项，前 3 项代表本人最高学术水平）

项目期限	纵/横	项目名称（编号）	批准机关	级别	位次/总人数	完成情况	计分	审核签字
09.12.30-11.12.30	纵	基于运动分析与部分观测的目标跟踪算法研究 (4000022438)	青岛科技大学	校级	1/1	完成	90	
2014.9.22-2015.5.31	横	新型可控阻尼伺服摆动气缸的设计与研发	沂源县振兴塑料制品有限公司		1/1	未完成	150	

3. 任现职以来科研成果(科研奖励、专利等，不超过 5 项，前 3 项代表本人最高学术水平)

时间	项　目	批准机关	等级	位次/总人数	计分	审核签字

4. 科研成果转化情况	审核人（签字）

科研项目分合计：	科研成果分合计：	到校纵向经费共：　3　万元	到校横向经费共：5　万元
审核人签字：	审核人签字：	审核人签字：	审核人签字：

四、其他业绩

时间	业绩项目（限填三项）			审核签字
2012-2013 年度	校级先进工作者			
2010-2011 年度	校级先进工作者			
2013.04	校教职工羽毛球比赛单项第一名			
班主任工作及考核	2011-2013，自动化 11. 1 班	青年教师实践锻炼情况	无	

本人承诺：所提供的个人信息和证明材料真实准确，对因提供有关信息、证件不实或违反有关规定造成的后果，责任自负。

本人签名：　　年　　月　　日